

华成控制板与富士ALPHA5伺服驱动器的连接

老款三轴控制板端子接口			富士ALPHA5伺服驱动器接口			参数	设定值	说明
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明			
						PA1-01	0	控制模式（位置）
1	P+	正转脉冲输出	7	CA	正转脉冲串	PA1-03	1	指令脉冲形态（正转脉冲 / 反转脉冲）
2	P-		8	*CA		PA1-04	0	电机方向（若方向不对则改为1）
3	S+	反转脉冲输出	20	CB	反转脉冲串	PA1-05	10000	指令脉冲使用齿轮比
4	S-		21	*CB		PA1-08	2500	反馈脉冲使用齿轮比
5	A+	A相反馈脉冲输入	9	FFA	编码器A相脉冲	PA1-11	0	编码器反馈脉冲方向（若不对则改为1）
6	A-		10	*FFA		PA3 52	14	刹车信号设定（OUT2脚）
7	B+	B相反馈脉冲输入	11	FFB	编码器B相脉冲	PA3 51	28	伺服准备就绪 [S-RDY]（OUT1脚）
8	B-		12	*FFB				
9	Z+	Z相反馈脉冲输入	23	FFZ	编码器Z相脉冲			
10	Z-		24	*FFZ				
26	+24V	+24V电源	1	COMIN	输入基准电位			
25	GND	24V电源地	14	COMOUT	输出基准电位			
15	ALRM	伺服报警信号输入	15	OUT1	准备就绪			
23	SON	伺服使能输出	2	CONT1	运行命令RUN			

将【伺服】制动器信号OUT2(16脚) 引线出来接刹车继电器